

## 理工系線形代数学 NO.14 要約

今日のテーマ: 行列の対角化。

**命題 14.1.**  $n$  次正方行列  $A$  の固有値  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  の固有ベクトル  $P = [\mathbf{v}_1 \dots \mathbf{v}_n]$  に対して、 $AP = P \cdot \text{diagonal}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  が成り立つ。とくに  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  が、一次独立ならば、 $P$  は可逆で、

$$(\star) \quad P^{-1}AP = \text{diagonal}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

が成り立つ。 $(\star)$  を  $A$  の対角化という。

**命題 14.2.**  $P$  を  $n$  次の正方行列、 $P$  は可逆だとする。このとき、任意の  $n$  次正方行列  $A_1, A_2$  に対して次のことがなりたつ。

- (1)  $P^{-1}(c_1A_1 + c_2A_2)P = c_1P^{-1}A_1P + c_2P^{-1}A_2P$ . ( $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ ).
- (2)  $P^{-1}(A_1A_2)P = P^{-1}A_1PP^{-1}A_2P$ .

**命題 14.3.**  $A, P$  を  $n$  次の正方行列、 $P$  は可逆だとする。 $B = P^{-1}AP$  とおくと、 $B$  が対角行列であるか否かにかかわらず、

- (1) 任意の多項式  $f(x)$  に対して、
  - (a)  $P^{-1}f(A)P = f(B)$
  - (b)  $\det(f(A)) = \det(f(B))$ .
  - (c)  $A$  の固有多項式と  $B$  の固有多項式は等しい。
- (2) とくに、 $P^{-1}AP = \text{diagonal}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  のときには、
  - (a)  $f(A) = P \text{diagonal}(f(\lambda_1), \dots, f(\lambda_n)) P^{-1}$ .
  - (b)  $\det(f(A)) = f(\lambda_1) \cdots f(\lambda_n)$ .
  - (c)  $A$  の固有多項式は  $(x - \lambda_1)(x - \lambda_2) \cdots (x - \lambda_n)$  と等しい。

\*上の命題の極限を考えることにより、行列の  $\exp, \sin, \cos$  も同様に計算することができる。これは微分方程式の解法などでとくに有用である。

**命題 14.4.**  $n$  次正方行列  $A$  の固有値  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  の固有ベクトル  $\mathbf{v}_1 \dots \mathbf{v}_k$  があったとする。もし、 $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  がどれも異なれば、 $\mathbf{v}_1 \dots \mathbf{v}_k$  は一次独立である。

**系 14.1.**  $n$  次正方行列  $A$  の  $n$  個の固有値が実数で、互いに相異なれば、 $A$  は対角化可能である。

\*話を複素数にまで拡張しておくと、つぎのように単純化される。

**系 14.2.**  $n$  次複素正方行列  $A$  の  $n$  個の固有値が互いに相異なれば、 $A$  は対角化可能である。

\* 行列  $N = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$  の固有値は  $0, 0, 0$  で、固有ベクトルは  ${}^t[1, 0, 0]$  の一つだ

けである。よって  $N$  は対角化できない。 $\begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} = 2I_3 + N$  の固有値は  $2, 2, 2$

で、対角化できない。一般の、対角化不可能な行列については、座標変換で「ジョルダンの標準形」までは持っていくことができる。詳しくは線形代数の進んだ成書を参考のこと。

いくつかの猫の絵を線形変換で移してみた。(猫の絵は <https://pixabay.com/vectors/cat-cool-remeras-helical-helix-1294968/> から借用。ライセンスはそちらを参照のこと)

元画像



$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$



元画像



$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1/2 \end{pmatrix}$$



元画像



$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

