

## 線形代数学概論 A NO.8 要約

行列は普通の数のように、足したり引いたり掛けたりできるのでした。行列をブロックに区分けすることにより、計算を簡単にすることができる場合があります。

### 今日のテーマ 行列の基本変形

定義 8.1 (基本行列).

$$P_n(ij; c) = E_n + cE_{ij} \quad (i \neq j)$$

$$Q_n(i; c) = (E_n \text{ の } i \text{ 列を } c \text{ 倍した行列}) \quad (c \neq 0)$$

$$R_n(i, j) = (E_n \text{ の } i \text{ 列と } j \text{ 列を入れ替えた行列})$$

- この定義の記号は(教科書とは合わせてあるが)、ここだけのものである。
- 上の定義で「列」を「行」に変えても全く同じ行列を得る。
- スペースの関係で、例は一番最後にあげる。"...”を用いた一般の場合の書き方については、講義か、教科書を参照のこと。

#### 置換と置換行列

上の  $P_n$  は「シフト」の一般化。  $Q_n$  は対角行列である。  $R_n$  については新しく出てきた。これは「置換行列」と見るのが自然である。これを説明しよう。

定義 8.2. 一般に、  $\{1, 2, \dots, n\}$  の順番を並べ替えたものを  $n$  個の元の置換という。これは  $\{1, 2, \dots, n\}$  からそれ自身への全単射  $\sigma$  をあたえて、  $(\sigma(1), \sigma(2), \dots, \sigma(n))$  という並びを考えるというのと同じ事である。そこで、以下では置換と言えはそのような  $\sigma$  のことであると考えすることにする。

定義 8.3.  $n$  個の元の置換  $\sigma$  にたいし、

$$P_\sigma = (\mathbf{e}_{\sigma(1)} \quad \mathbf{e}_{\sigma(2)} \quad \dots \quad \mathbf{e}_{\sigma(n)})$$

なる行列のことを  $\sigma$  に対応する置換行列と呼ぶ。

定義 8.4.  $i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$  ( $i \neq j$ ) に対し、  $i$  と  $j$  を入れ替えるような置換のことを  $(i \text{ と } j \text{ の})$  互換 とよび、  $(ij)$  で書き表す。すなわち、  $(ij)$  とは、次のような置換  $\tau$  のことである。

$$\tau(k) = \begin{cases} j & (k = i \text{ のとき}) \\ i & (k = j \text{ のとき}) \\ k & (\text{上記以外のとき}) \end{cases}$$

置換行列の言葉を用いれば、  $R_n(ij)$  は互換  $(ij)$  に対応する置換行列と言うことになる。

#### 右基本変形

与えられた行列  $A$  (正方行列と限らない) にたいし、基本行列(これは正方行列)を右からいくつかかけることにより、  $A$  と同じサイズの新しい行列を作ることができる。この操作を右基本変形という。

右基本変形は、基本ベクトルの行き先をみることで理解することができる。

命題 8.1.  $A$  を  $m \times n$  行列 ( $m$  行  $n$  列の行列) とするとき、

- (1)  $AP_n(i, j; c)$  は  $A$  の  $i$  列の  $c$  倍を  $A$  の  $j$  列に加えた行列である。
- (2)  $AQ_n(i; c)$  は  $A$  の  $j$  列を  $c$  倍した行列である。
- (3)  $AR_n(i, j)$  は  $A$  の  $i$  列と  $j$  列を入れ替えた行列である。

次のことも基本的である。

命題 8.2. 基本変形は可逆な操作である。それに呼応して、基本行列は可逆な行列である。

「大抵の」正方行列  $A$  は右基本変形を連続して行うことにより単位行列  $E_n$  に変形できる。つまり、基本行列  $Y_1, Y_2, \dots, Y_s$  があって、

$$AY_1Y_2Y_3 \dots Y_s = E_n.$$

そこで  $B = Y_1Y_2Y_3 \dots Y_s$  とおけば、 $AB = E_n$  である。 $B$  は逆行列を持つので、 $B$  が  $A$  の逆行列であることがわかる。つまり、 $A$  にどんな右基本変形をすれば  $E_n$  になるかを詳細に記録すれば、 $A$  の逆行列が計算できる。右基本変形をいちいち記録しておくのは面倒である。次のようなトリックを用いるとよい。

命題 8.3.  $n$  次正方行列  $A$  にたいして、それを  $E_n$  の上に積み上げた行列

$$\hat{A} = \begin{pmatrix} A \\ E_n \end{pmatrix}$$

を考える。もし、 $\hat{A}$  に右基本変形を繰り返して”上の部分”が  $E_n$ , すなわち

$$\begin{pmatrix} E_n \\ B \end{pmatrix}$$

のかたちとなったとすると、”下の部分”の  $B$  の部分が  $A$  の逆行列である。

問題 8.1.  $x, y, z$  はどの 2 つも相異なるような実数とする。このとき、

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x & y & z \\ x^2 & y^2 & z^2 \end{pmatrix}$$

に基本変形を繰り返して  $E_3$  に変形せよ。(余力があれば、 $A$  の逆行列をもとめよ。)

.....

例 8.1. ( $n = 3$  の基本行列)

$$P_3(1, 2; c) = \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad P_3(1, 3; c) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & c \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad P_3(2, 3; c) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & c \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

他に成分が下半分にくるタイプももちろんあるが、スペースの関係で省略する。

$$Q_3(1, c) = \begin{pmatrix} c & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad Q_3(2; c) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & c & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad Q_3(3; c) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix},$$

$$R_3(1, 2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad R_3(1, 3) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad R_3(2, 3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$